

Generating Functional: (Free scalar Field Theory) :

$$\mathcal{Z}_0[\mathcal{J}] = \frac{\int d\varphi e^{iS_0 + i\int \mathcal{J}\varphi}}{\int d\varphi e^{iS_0}} \quad (a)$$

$$S_0 = -\frac{1}{2} \int d^4x \varphi(x) (\square + m^2) \varphi(x)$$

$$(\square + m^2) \varphi_0 = \mathcal{J} \rightarrow \varphi_0(x) = - \int \Delta_F(x-y) \mathcal{J}(y) d^4y$$

$$(\square + m^2) \Delta_F(x-y) = -\delta^4(x-y) \quad \text{نحوی}$$

$$\rightarrow \mathcal{Z}_0[\mathcal{J}] = \exp \left(-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y \mathcal{J}(x) \Delta_F(x-y) \mathcal{J}(y) \right)$$

$$\mathcal{Z}_0[\mathcal{J}] = \left(1 + \frac{i}{2} \times \times + \frac{1}{2!} \left(\frac{i}{2} \times \times \right)^2 + \dots \right) \quad (b)$$

$$\times = \frac{i}{p^2 - m^2 + i\epsilon}$$

$$\times = i \tilde{\mathcal{J}}(p) \quad \rightarrow \frac{i}{2} \times \times = \frac{-i}{2} \int \frac{d^4p}{(2\pi)^4} \frac{\tilde{\mathcal{J}}(p) \tilde{\mathcal{J}}(-p)}{p^2 - m^2 + i\epsilon}$$

$$\times = +i \tilde{\mathcal{J}}(-p)$$

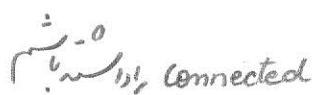
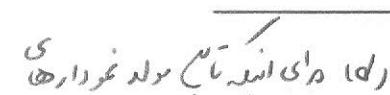
Application:

$$\begin{array}{c} \xrightarrow{x_1} \xrightarrow{x_2} \\ \end{array} i \Delta_F(x_1 - x_2) = \left(\frac{i}{2} \right)^2 \frac{\delta^2 \mathcal{Z}_0[\mathcal{J}]}{\delta \mathcal{J}(x_1) \delta \mathcal{J}(x_2)} \Big|_{\mathcal{J}=0}$$

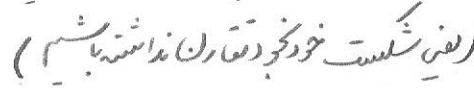
: نجی نوی و مکالمه ای اینست نویست اور

$$\mathcal{Z}[\mathcal{J}] = \exp \left(i \int d^4x \tilde{\mathcal{L}}_{\text{int}} \left[\frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta \mathcal{J}(x)} \right] \right) \mathcal{Z}_0[\mathcal{J}]$$

، داده کنیم، disconnected نظرداری، connected این نظرداری

 connected  ناچی اینست

$$\text{اما اینست، } W[\mathcal{J}] = -i \ln \mathcal{Z}[\mathcal{J}]$$

 خود خود تقریباً نداشتند

$$\rightarrow \frac{\delta^2 W[\mathcal{J}]}{\delta \mathcal{J}(x_1) \delta \mathcal{J}(x_2)} \Big|_{\mathcal{J}=0} = -i \left(\frac{\frac{\delta \mathcal{Z}[\mathcal{J}]}{\delta \mathcal{J}(x)} \Big|_{\mathcal{J}=0}}{\frac{\delta^2 \mathcal{Z}[\mathcal{J}]}{\delta \mathcal{J}(x_1) \delta \mathcal{J}(x_2)} \Big|_{\mathcal{J}=0}} \right)_{\mathcal{J}=0}$$

$$\gamma(x_1, x_2) = \phi(x_1, x_2)$$

$$\gamma(x_1, \dots, x_4) = i \phi(x_1, \dots, x_4) - \sum_{\text{partitions}} \phi(x_{i_1} - x_{i_2}) \phi(x_{i_3} - x_{i_4})$$

Vertex function:

$$\Phi_N(x_1, \dots, x_N) = \left(\frac{1}{i}\right)^N \frac{\delta^N W[J]}{\delta J(x_1) \dots \delta J(x_N)} \Big|_{J=0} = -i G_c^{(N)}(x_1, \dots, x_N)$$

$$\rightarrow G_c^{(2)}(x_1, x_2) = \frac{1}{i} \frac{\delta^2 W[J]}{\delta J(x_1) \delta J(x_2)} \Big|_{J=0}$$

$$= \langle \Omega | T (\varphi(x_1) \varphi(x_2)) | \Omega \rangle_{\text{connected}}$$

connected Green's fct.

انداخت $G_c^{(2)}(x_1, x_2) = \text{---} + g \text{---} + g^2 \text{---} + g^2 \text{---} + \dots$

$$G_c^{(2)}(p) = G_0^{(2)}(p) + G_0^{(2)}(p) (-i\Sigma(p)) G_0^{(2)}(p) + \dots$$

$$= \text{---} + \frac{\text{---}}{-i\Sigma} + \frac{\text{---}}{-i\Sigma} + \dots = \frac{i}{p^2 - m^2 - \Sigma(p^2, m^2)}$$

\hookrightarrow Two-point Vertex function

انداخت $\boxed{G_c^{(2)}(p) \Gamma^{(2)}(p) = -i}$

ویرایش $\Gamma^{(N)}$ ، N -point Vertex function

$$\Gamma^{(N)}(x_1, \dots, x_N) = \int \frac{d^4 p_1}{(2\pi)^4} \dots \frac{d^4 p_N}{(2\pi)^4} \Gamma^{(N)}(p_1, \dots, p_N) \exp \left(i \sum_{j=1}^N x_j p_j \right)$$

فروزنده $\Gamma^{(N)}(x_1, \dots, x_N)$

انداخت $\Gamma^{(N)}(x_1, \dots, x_N) = \frac{\delta^N \Gamma[\varphi]}{\delta \varphi(x_1) \dots \delta \varphi(x_N)} \Big|_{\varphi=0}$

Quantum Effective action: $\Gamma[\varphi]$

a) Classical action of $\lambda \varphi^r$ Theory

$$S[\varphi] = \int d^d x \left(\frac{1}{2} \partial_\mu \varphi \partial^\mu \varphi - \frac{1}{2} m^2 \varphi^2 - \frac{\lambda}{r!} \varphi^r \right)$$

$\stackrel{\text{in mom-space}}{=} \int \frac{d^d k}{(2\pi)^d} \left\{ + \frac{1}{2} \tilde{\varphi}(k) (k^2 - m^2) \tilde{\varphi}(-k) \right\}$

$$- \frac{\lambda}{r!} \int \frac{d^d k_1}{(2\pi)^d} \dots \frac{d^d k_r}{(2\pi)^d} (2\pi)^d \delta^d(k_1 + \dots + k_r) \tilde{\varphi}(k_1) \dots \tilde{\varphi}(k_r)$$

b) Quantum effective action:

$$\Gamma[\varphi] = \frac{1}{2} \int \frac{d^d k}{(2\pi)^d} \tilde{\varphi}(k) \left\{ k^2 - m^2 - \sum_{\vec{k}} (\vec{k}) \right\} \tilde{\varphi}(k)$$

$$+ \sum_{n=4}^{\infty} \frac{1}{n!} \int \frac{d^d k_1}{(2\pi)^d} \dots \frac{d^d k_n}{(2\pi)^d} (2\pi)^d \delta^d(k_1 + \dots + k_n) \Gamma^{(n)}(k_1, \dots, k_n)$$

جهد حجم لسته ای زندگانی نویج

جنونه ای بینه

(ذخیره ای درست) $\Gamma[\varphi]$ تولید شود، آن را هانتر می کنیم،

هر دو سر ذاتی تجمع شده، طبق هسته

$\Gamma[\varphi]$ خواهد

$Z[J] = \int D\varphi e^{iS[\varphi] + i\int J\varphi} = e^{iW[J]}$ ↓ classical action	$\xleftarrow{\text{Legendre}} W[J]$
$\rightarrow Z_r[J] = \int D\varphi e^{i\Gamma[\varphi] + i\int J\varphi} = e^{iW_r[J]}$ ↓ Quantum effective action	$\Gamma[\varphi]$ شرطی

از این ایده درست باشد $Z[J]$ باید خود را داشته باشد،
 disconected, connected
 باش، بر مبنای (سمل سهم خود را داشت)
 و ذاتی تجمع شده توسعی.

c) Quantum effective action & loop expansion:

نمایش: \hbar را در عبارت $Z_r[J]$ احاطه کنیم:

$$Z_{r,\hbar}[J] = \int D\varphi \exp \left(\frac{i}{\hbar} \left\{ \Gamma[\varphi] + \int d^d x J(x)\varphi(x) \right\} \right) \equiv \exp(iW_{r,\hbar}[J])$$

توسع: ذاتی تجمع شده نات و تکمیل آزاد است می باشد. بعکس فاکتور \hbar^{-1} آن را همان (پریمیتیوی) در خود داشتم

طبیعتی توسعه کنیم. از این ایده فاکتور \hbar^{-1} برای تکمیل همچنین فاکتور کمترین

نمایش \hbar^{-1} برای n -point vertex می باشد.

$$\hbar^{P-V-E}$$

P = propagators

V = Vertices

E = External lines

\checkmark $L = \# \text{ independent loop momenta}$

$$= \underline{(P-E)} - (V-1) \Rightarrow L-1 = P-E-V \succ h^{P-E-V} = h^{L-1}$$

$$G(0, \omega) = I$$

$$W_{r,h}[\vec{y}] = \sum_{L=0}^{\infty} h^{L-1} W_{r,L}[\vec{y}] = \frac{1}{h} W_{r,L=0}[\vec{y}] + O(h^0)$$

✓ درجه حریق $(t \rightarrow 0)$ تحریک غالب از زیره است و روش تابعی دارای نسبت میدله ایل از زیره

$$W_{F,L=0}[\vec{y}] = W_{F,L}[\vec{y}] \Big|_{\text{tree-level}} = w[\vec{y}] \quad (\text{in units of } h^{-1})$$

نوارهی connected (التدویل) - اس اور ان
ان کام را زاده هستند و روس آن روس آن را زاده هستند).

نام سوم: برای مسأله دویں سهم را تب بالاتر در $O(h)$ بارهای خودنمایی کنید؛

$$\tilde{Z}_{r,h}[\tilde{J}] = \int \mathcal{D}\Phi \exp\left(\frac{i}{\hbar}\left\{\Gamma[\Phi] + \int d^4x \tilde{J}\Phi\right\}\right) = \exp\left(i W_{r,h}[J]\right)$$

• ۲۱ Stationary phase approximation (SP) روش سایر این پرسش را بخواهید

بُرْجیَ رُفعٌ . اَتَرْ بِاَيْدِیِّ لَنِسْمَ دَسَارِدَهِ مَوْلَتْ كَلَاسَ دَخْفُورِدَهِ خَارِجٌ وَ اَزْ دَرِسْ لَقْشَ كَلَاسَهُ لَنِسْمَ دَسَانَهُ بِرْجَتَ

$$\frac{\delta S[\psi]}{\delta \psi} \Big|_{\psi_1} = -j \quad (\text{Classical Equation of motion})$$

✓ پنجه ای که می‌تواند خود را در مکانیزم میله ای می‌گیرد.

• ایمن متنی تران لفورد د از در دش لش کوئنی [ف] گشت به ف سار ده کلت کوئنی بیانت ماید:

$$\frac{\delta \Gamma[\phi]}{\delta \phi} \Big|_{\phi_0} = - \mathcal{H} \quad (\text{Quantum Equation of motion})$$

و دروس تعریی SP، مسوان میدان دنیا و (مسنونی دخواه ری اول آتشکال برگشود) راحل میدان و سبک راد:

$$\phi = \phi_d + \text{Rest field}$$

حرب اهل مملکت لوتویی (لطفو الدین)

۷- این محدودیت لشکر نیز را \min کند.

۷ لذا پیشنهاد می‌کنیم این درال از آن محدودی می‌باشد.



نامه میدان ریسمان دزدات - ۱۹۵۴

$\Gamma[\Phi]$: $Z_{r,h}[\mathcal{J}] \rightarrow \text{minimum}$, این است $\phi_{\mathcal{J}}$ که $\phi_{\mathcal{J}} = \phi_{\text{Saddle point approx.}}$

$$Z_{r,h}[\mathcal{J}] = \exp\left(\frac{i}{\hbar} \left\{ \Gamma[\Phi_{\mathcal{J}}] + \int d^4x \Phi_{\mathcal{J}}(x) \mathcal{J}(x) \right\}\right) + O(\hbar^0) = \exp(iW_{r,h}[\mathcal{J}])$$

حل اول از راه (استدلال خودم) $W_{r,h}[\mathcal{J}] = \frac{1}{\hbar} W_{r,h=0} + O(\hbar^0)$.

$$\Gamma[\Phi_{\mathcal{J}}] + \int d^4x \Phi_{\mathcal{J}} \mathcal{J} = W_{r,h=0} [\mathcal{J}] \equiv W[\mathcal{J}]$$

و این حالت $\mathcal{J} \neq 0$ است. $W[\mathcal{J}]$ و $\Gamma[\Phi_{\mathcal{J}}]$ Legender است.

$$\boxed{\Gamma[\Phi_{\mathcal{J}}] = W[\mathcal{J}] - \int d^4x \mathcal{J}(x) \Phi_{\mathcal{J}}(x)}$$

نهضه با اندیشه (loop expansion) \hbar پست شاید.

کوچک: $\Phi_{\mathcal{J}} = \langle \varphi(x) \rangle_{\mathcal{J}}$

برابر: $W[\mathcal{J}] = \Gamma[\Phi_{\mathcal{J}}] + \int d^4y \mathcal{J}(y) \Phi_{\mathcal{J}}(y)$

$\frac{\delta W[\mathcal{J}]}{\delta \mathcal{J}(x)} = \int \frac{\delta \Gamma[\mathcal{J}]}{\delta \Phi_{\mathcal{J}}(y)} \frac{\delta \Phi_{\mathcal{J}}(y)}{\delta \mathcal{J}(x)} d^4y + \int d^4y \frac{\delta \mathcal{J}(y)}{\delta \mathcal{J}(x)} \Phi_{\mathcal{J}}(y)$

$+ \int d^4y \mathcal{J}(y) \frac{\delta \Phi_{\mathcal{J}}(y)}{\delta \mathcal{J}(x)}$

$= \int d^4y \left(\frac{\delta \Gamma[\mathcal{J}]}{\delta \Phi_{\mathcal{J}}(y)} + \mathcal{J}(y) \right) \frac{\delta \Phi_{\mathcal{J}}(y)}{\delta \mathcal{J}(x)} + \int d^4y \delta'(x-y) \Phi_{\mathcal{J}}(y)$

هر کسانی که $\delta \mathcal{J}(x) = 0$

$= \Phi_{\mathcal{J}}(x)$

$\frac{\delta W[\mathcal{J}]}{\delta \mathcal{J}(x)} = \Phi_{\mathcal{J}}(x)$

$\frac{\delta W[\mathcal{J}]}{\delta \mathcal{J}(x)} = \langle \varphi(x) \rangle_{\mathcal{J}}$

$\boxed{\Phi_{\mathcal{J}}(x) = \langle \varphi(x) \rangle_{\mathcal{J}}}$

پس از $\mathcal{J}=0$ روش اول

$$\left. \frac{\delta W[\mathcal{J}]}{\delta \mathcal{J}(x)} \right|_{\mathcal{J}=0} = \langle \varphi(x) \rangle_{\mathcal{J}=0} = \Phi_{\mathcal{J}=0}(x) = \Phi_{\text{cl}}(x)$$

: $\Phi_{\mathcal{J}}, \varphi, \Gamma[\Phi_{\mathcal{J}}], S[\varphi]$ ، الغرین

اندی خواهی نش کلکس / این طریق سد نهاده داریم، $S[\varphi]$ source

$$\frac{S[\varphi] + \int J(x) \varphi(x) d^4x}{\text{source}} \rightarrow \frac{\delta}{\delta \varphi(x)} \left\{ S[\varphi] + \int d^4y J(y) \varphi(y) \right\} = 0$$

حل داده کلکس φ_J

$(\square + m^2) \varphi_J(x) = -\frac{\lambda}{3!} \varphi_J^3(x) + J(x)$ مدل ملکیت موزی خواهی داشت:

خواهی باید بیت اول φ_J از دسته اخلاق استفاده ننمی:

$$\varphi_J(x) = \varphi_J^{(0)}(x) + \varphi_J^{(1)}(x) + \dots$$

a) $(\square + m^2) \varphi_J^{(0)}(x) = J(x)$

b) $(\square + m^2) \varphi_J^{(1)}(x) = -\frac{\lambda}{3!} (\varphi_J^{(0)}(x))^3 + J(x)$

...

a) $\rightarrow \boxed{\varphi_J^{(0)}(x) = \int d^4y G(x-y) J(y)}$

$$\uparrow$$

$$(\square + m^2) G(x-y) = \delta^4(x-y)$$

b) $\rightarrow \boxed{\varphi_J^{(1)}(x) = \varphi_J^{(0)}(x) + \left(-\frac{\lambda}{3!}\right) \int d^4y G(x-y) (\varphi_J^{(0)}(y))^3}$

Check:

$$(\square + m^2) \varphi_J^{(0)}(x) = (\square_x + m^2) \varphi_J^{(0)}(x) + \left(-\frac{\lambda}{3!}\right) \int d^4y \delta^4(x-y) (\varphi_J^{(0)}(y))^3$$

$$(\square + m^2) \varphi_J^{(0)}(x) = J(x) - \frac{\lambda}{3!} (\varphi_J^{(0)}(x))^3 \quad \checkmark$$

با توجه این مطلب دوچار انتہایت نظرداری نهاده نگرد:

$$\varphi_J^{(0)}(x) = \int d^4y G(x-y) J(y) : \quad \begin{array}{c} x \\ \longrightarrow \\ J(y) \end{array} \quad (a)$$

$$\varphi_J^{(1)}(x) = \varphi_J^{(0)}(x) - \frac{\lambda}{3!} \int d^4y G(x-y) (\varphi_J^{(0)}(y))^3 \quad (b)$$

$$= \int d^4y G(x-y) J(y) - \frac{\lambda}{3!} \int d^4y G(x-y) \left(\int d^4z G(z-y) J(z) \right)^3$$

$$\varphi_J(x) = \begin{array}{c} x \\ \longrightarrow \\ y \end{array} - \frac{\lambda}{3!} \quad \begin{array}{c} x \\ \nearrow J(z_1) \\ \downarrow \\ y \\ \searrow J(z_2) \\ \nearrow J(z_3) \end{array} + O(\lambda^2)$$

و غیره

نکته: با این مقدار φ_J (باید نهاده کلکس داریم) دسته اخلاق بیت اند.

سوال شد که داریم با این سطح دری φ_J هم جرداره: ←

$$\mathcal{Z}[\bar{\phi}] = \int D\phi e^{\frac{i}{\hbar} \{ S[\phi] + \int \bar{\phi} \phi d^4x \}} \approx e^{\frac{i}{\hbar} \{ S[\phi_{\text{J}}] + \int \bar{\phi} \phi d^4x \}} = e^{\frac{i}{\hbar} W[\bar{\phi}]} \quad \text{جای اسات: جبرت}$$

Saddle point approx.

$\Gamma[\phi_{\text{J}}]$ من degenerate باشد با تبدیل $\rightarrow W[\bar{\phi}]$,

$$S[\phi_{\text{J}}] + \int \bar{\phi} \phi d^4x = W[\bar{\phi}]$$

این نش کلید، نش دانه، این مس

Legendre ام رسم $\phi_{\text{J}}, \psi_{\text{J}}$

$$\Gamma[\phi_{\text{J}}] + \int \bar{\phi} \phi d^4x = W[\bar{\phi}]$$

با وجود این مشاهده می بود که این ϕ_{J} مطالعه شده بوده و می بود که این ϕ_{J} بجهت اندیم مس مرد است. این مس عادین است.

$$\phi_{\text{J}} = \bullet - x + \lambda \begin{array}{c} x \\ \diagup \quad \diagdown \\ x \end{array} + O(\lambda^2)$$

النتیه از این حرف است

$G(x-y)$ نموده بود، باید این در جلسه این مس خود را بازی هر اس بدر اس این تصحیح شد راجه نظر نمود.

3) مجموعه ای از اثکات

Derivative Expansion (1)

$$: \text{و } \bar{\phi} = 0 \text{ مدت را توکانست } \phi_{\text{cl}} \text{ نیز}$$

$$\left. \frac{\delta \Gamma[\phi]}{\delta \phi(x)} \right|_{\phi_{\text{J}}=0} = 0 \quad \phi_{\text{cl}} = \langle \phi(x) \rangle_{\bar{\phi}=0}$$

نماید

و زیرا $\phi(x)$ احکم محدود است $\phi_{\text{cl}}^{(0)}$ می خواهد، $\Gamma[\phi]$ را سه مس $\phi_{\text{cl}}^{(0)}$ می خواهد، $\Gamma[\phi]$ را سه مس $\phi_{\text{cl}}^{(0)}$ می خواهد.

$$\phi_{\text{cl}}(x) = \phi_{\text{cl}}^{(0)} + \eta(x)$$

$\phi_{\text{cl}}^{(0)}$ = const and η منفی min of $\Gamma[\phi]$

$$\Gamma[\phi] = \Gamma[\phi_{\text{cl}}^{(0)}] + \int \left. \frac{\delta \Gamma[\phi]}{\delta \phi(x)} \right|_{\phi_{\text{cl}}^{(0)}} \eta(x) d^4x + \frac{1}{2!} \int d^4x d^4y \left. \frac{\delta^2 \Gamma[\phi]}{\delta \phi(x) \delta \phi(y)} \right|_{\phi_{\text{cl}}^{(0)}} \eta(x) \eta(y)$$

$\Gamma[\phi]$ نش $\phi_{\text{cl}}^{(0)}$ نش $= 0$ + ...

min بدانند، این این مس کی اثکاست.

$$\Gamma[\phi_{\text{cl}}] = \Gamma[\phi_{\text{cl}}^{(0)}] + \frac{1}{2!} \int d^4x d^4y \left. \frac{\delta^2 \Gamma[\phi]}{\delta \phi(x) \delta \phi(y)} \right|_{\phi_{\text{cl}}^{(0)}} \eta(x) \eta(y) + \dots \quad (A)$$